

# Desatero\* VOAFu

Josef Schmidt

11. listopadu 2024

*Nutná<sup>1</sup> podmínka pro složení ústní části zkoušky z VOAFu je znalost následujících faktů.*

1. Eulerova identita  $e^{i\varphi} = \cos \varphi + i \sin \varphi$  a její důsledek  $\operatorname{Re} e^{i\varphi} = \cos \varphi$ .
2. Řešení rovnice LHO,  $\ddot{x} + \omega^2 x = 0$ , lze zapsat v ekvivalentních tvarech

$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi) = A \sin(\omega t + \phi) = a \cos \omega t + b \sin \omega t = c_1 e^{i\omega t} + \bar{c}_1 e^{-i\omega t}.$$

3. Střední hodnoty

$$\langle \cos \omega t \rangle = \langle \sin \omega t \rangle = 0, \quad \langle \cos^2 \omega t \rangle = \langle \sin^2 \omega t \rangle = \frac{1}{2}.$$

4. 1D vlnová rovnice

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = v^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2},$$

kde  $v$  má význam fázové rychlosti – rychlosti šíření – postupných vln a  $\psi(z, t) : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ .

5. Okrajové podmínky pevného a volného konce v  $z = z_0$ :

$$\psi(z_0, t) = 0 \quad (\text{pevný}), \quad \frac{\partial \psi}{\partial z}(z_0, t) = 0 \quad (\text{volný}).$$

6. Počáteční podmínky pro prostředí na  $z \in \langle 0, L \rangle$  popsané vlnovou rovnicí:

$$\psi(z, 0) = f(z) \quad (\text{počáteční poloha}), \quad \frac{\partial \psi}{\partial t}(z, 0) = g(z) \quad (\text{počáteční rychlost}),$$

kde  $f, g : \langle 0, L \rangle \rightarrow \mathbb{R}$ .

7. D'Alembertovo řešení 1D vlnové rovnice

$$\psi(z, t) = F(z - vt) + G(z + vt),$$

kde  $F, G : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  jsou libovolné funkce (jedné proměnné) a udávají tvar vlny postupující v kladném (pro  $F$ ), resp. záporném (pro  $G$ ), směru osy  $z$  fázovou rychlostí  $v$ .

---

\*O dvaceti šesti bodech, tzn. je to 10 v číselném základu 26.

<sup>1</sup>Ale ne postačující...

8. Harmonická postupná vlna v reálném a komplexním zápisu

$$\psi(z, t) = A \cos(\omega t - kz + \varphi), \quad \psi(z, t) = Ae^{i(\omega t - kz + \varphi)},$$

kde  $\omega \in \mathbb{R}^+$  je úhlová frekvence a  $k \in \mathbb{R}^+$  je vlnové číslo. Tato postupuje prostředím fázovou rychlostí  $v_\varphi = \frac{\omega}{k}$ .

9. Disperzní vztah udává přípustné kombinace  $\omega$  a  $k$ , kdy se příslušná postupná vlna šíří daným prostředím. Disperzní vztah je zadán funkcí  $\omega(k)$ , případně inverzně  $k(\omega)$  (nebo také implicitně  $f(\omega, k) = 0$ ). Přípustné  $\omega$  pro zadané  $k$  získáme jako  $\omega = \omega(k)$  (a přípustné  $k$  pro zadané  $\omega$  jako  $k = k(\omega)$ ).

10. Grupová rychlost pro vlnový balík s centrálním vlnovým číslem  $k_0$  je

$$v_g = \frac{d\omega}{dk}(k_0).$$

Tato rychlost udává rychlost šíření vlnového balíku (rychlost šíření amplitudové obálky nosné vlny).

11. Na rozhraní dvou prostředí se dopadající vlna tvaru  $F(x)$  odraží ve tvaru  $RF(-x)$  a prochází ve tvaru  $PF(\frac{v_1}{v_2}x)$ , kde  $v_i$  jsou příslušné fázové rychlosti jednotlivých prostředí a  $R$  a  $P$  nazýváme koeficienty odrazu a průchodu. Tvar odražené vlny se tedy zrcadlí podle „svíslé“ osy a tvar prošlé vlny se protahuje/smršťuje podél směru šíření faktorem  $\frac{v_2}{v_1}$ .

Pro harmonické postupné vlny máme dopadající vlnu  $\psi_d(z, t) = e^{i(\omega t - k_1 z)}$ , odraženou vlnu  $\psi_r(z, t) = Re^{i(\omega t + k_1 z)}$  a prošlou vlnu  $\psi_t(z, t) = Pe^{i(\omega t - k_2 z)}$ .

12. Prostorová vlnová rovnice je rovnice pro prostorovou vlnu  $\psi(\vec{r}, t)$  tvaru

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = v^2 \Delta \psi,$$

kde  $\Delta$  je Laplaceův operátor v příslušné dimenzi. Pro 3D v kartézských souřadnicích je to

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}.$$

Fázová rychlost  $v$  udává rychlost šíření vlnoploch daným prostředím.

13. Vlnoplochy jsou plochy konstantní fáze dané vlny. Konkrétně pro  $\psi(\vec{r}, t) = e^{i\varphi(\vec{r}, t)}$  jsou vlnoplochy dané rovnicí  $\varphi(\vec{r}, t) = \varphi_0$  pro jednotlivé hodnoty  $\varphi_0$ .

14. • Harmonická rovinná postupná 3D vlna je tvaru

$$\psi(\vec{r}, t) = Ae^{i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})},$$

kde  $\vec{k} = k\vec{n}$  je vlnový vektor,  $k = |\vec{k}|$  je vlnové číslo a  $\vec{n}$ ,  $|\vec{n}| = 1$ , je směr postupu. Vlnoplochy jsou roviny kolmé k  $\vec{n}$ . Rychlost postupu je daná fázovou rychlostí  $v_\varphi = \frac{\omega}{k}$ .

• Harmonická sférická postupná 3D vlna je tvaru

$$\psi(\vec{r}, t) = \frac{A}{r} e^{i(\omega t - kr)}.$$

Vlnoplochy jsou sféry se středem v počátku. Rychlost postupu je daná fázovou rychlostí  $v_\varphi = \frac{\omega}{k}$ . Amplituda ubývá jako  $\frac{1}{r}$ .

15. Maxwellovy rovnice v homogenním látkovém prostředí (popsaném permitivitou  $\varepsilon$  a permeabilitou  $\mu$  – tzv. lineární prostředí) bez volných nábojů a proudů jsou tvaru:

$$\begin{aligned} \operatorname{div} \vec{E} &= 0 \quad (\text{Gaussův zákon}), & \operatorname{rot} \vec{E} &= -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad (\text{Faradayův zákon}), \\ \operatorname{div} \vec{B} &= 0, & \operatorname{rot} \vec{B} &= \varepsilon\mu \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \quad (\text{Ampér-Maxwellův zákon}). \end{aligned}$$

16. Rovinná harmonická elektromagnetická vlna je řešením vlnových rovnic pro  $\vec{E}$  a  $\vec{B}$  plynoucí z Maxwellových rovnic,

$$\frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial t^2} = v^2 \Delta \vec{E}, \quad \frac{\partial^2 \vec{B}}{\partial t^2} = v^2 \Delta \vec{B},$$

$v = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon\mu}}$ , ve tvaru

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = \vec{E}_0 e^{i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})}, \quad \vec{B}(\vec{r}, t) = \vec{B}_0 e^{i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})},$$

kde  $\omega = v|\vec{k}|$  (disperzní vztah pro EM vlny),  $\vec{E} \perp \vec{n}$  a  $\vec{B} \perp \vec{n}$  (EM vlna je vlna příčná),  $\vec{E} \perp \vec{B}$ ,  $E = vB$  a  $(\vec{E}, \vec{B}, \vec{n})$  tvoří pravotočivý soubor vektorů.

17. Intenzita EM vlny je dána jako  $I = \langle \vec{S} \rangle$ , kde  $\vec{S}$  je Poyntingův vektor (tok energie), který pro EM vlnu je tvaru  $\vec{S} = \sqrt{\frac{\varepsilon}{\mu}} E^2 \vec{n}$ , kde  $\vec{n}$  je směr šíření.

18. • Úplně (obecně elipticky) polarizovaná EM vlna postupující ve směru osy  $z$  má tvar

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = E_{x0} \vec{x} e^{i(\omega t - kz + \varphi_1)} + E_{y0} \vec{y} e^{i(\omega t - kz + \varphi_2)}.$$

- Lineárně polarizovaná EM vlna je vlna tvaru

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = E_0 \vec{n} e^{i(\omega t - kz + \varphi)},$$

kde  $\vec{n}$  je jednotkový vektor směru polarizace. Pro dané  $z$  elektrické pole  $\vec{E}$  v čase opisuje úsečku v rovině  $xy$ .

- Kruhově polarizovaná EM vlna je vlna, pro kterou pro dané  $z$  elektrické pole  $\vec{E}$  v čase opisuje kružnici v rovině  $xy$ . Jedním z možných tvarů kruhově polarizované vlny je

$$\vec{E}(\vec{r}, t) = E_0 \vec{x} \cos(\omega t) \pm E_0 \vec{y} \sin(\omega t),$$

kde různá znaménka odpovídají různému smyslu otáčení vektoru  $\vec{E}$  v rovině  $xy$ .

19. • Polarizátor propouští elektrické pole jen ve směru propustnosti  $\vec{n}$  dle vztahu

$$\vec{E}_{out} = (\vec{E}_{in} \cdot \vec{n}) \vec{n}.$$

- Vlnová destička s fázovým posunem  $\Delta\varphi$  a osou  $\vec{n}$  mění tvar elektrického pole následujícím způsobem. Pokud vstupní pole je

$$\vec{E}_{in} = E_1 \vec{n} e^{i(\omega t + \varphi_1)} + E_2 \vec{n}_\perp e^{i(\omega t + \varphi_2)},$$

pak výstupní pole má tvar

$$\vec{E}_{out} = E_1 \vec{n} e^{i(\omega t + \varphi_1 + \Delta\varphi)} + E_2 \vec{n}_\perp e^{i(\omega t + \varphi_2)},$$

kde  $\vec{n}_\perp$  je jednotkový vektor kolmý na  $\vec{n}$ .

20. Index lomu  $n$  daného prostředí je definován jako  $n = \frac{c}{v}$ , kde  $c$  je rychlost světla ve vakuu a  $v$  je fázová rychlost v tomto prostředí. Příslušný disperzní vztah je pak tvaru  $\omega = \frac{c}{n}|\vec{k}|$ .
21. *Zákon odrazu a lomu rovinné EM vlny na rovinném rozhraní.* Pro úhly dopadu  $\vartheta_d$ , odrazu  $\vartheta_r$  a lomu  $\vartheta_t$ , značící úhly odklonu od kolmice k rozhraní, platí:

$$\vartheta_d = \vartheta_r, \quad n_1 \sin \vartheta_d = n_2 \sin \vartheta_t,$$

kde  $n_1$  a  $n_2$  jsou indexy lomu v „dopadajícím“ a „prošlém“ prostředí. Kritický úhel  $\vartheta_C$  je dán vztahem  $\sin \vartheta_C = \frac{n_2}{n_1}$  pro  $n_2 < n_1$ . Pro  $n_1 < n_2$  kritický úhel neexistuje. Pro úhly dopadu  $\vartheta_d \geq \vartheta_C$  dochází k totálnímu odrazu.

22. Difrakční integrál

$$\vec{E} = \vec{E}_0 \int_B \frac{1}{r} e^{i(\omega t - kr)} dS,$$

představuje superpozici sférických vln se stejnou ale neurčenou amplitudou, které se vyzářují z každého bodu otvoru  $B$  v přepážce. Nejjednodušší aproximací je tzv. Fraunhoferův difrakční integrál

$$\vec{E} = \frac{\vec{E}_0}{R} e^{i(\omega t - kR)} \int_B e^{i \frac{k}{R}(xX + yY)} dS,$$

význam jednotlivých symbolů viz skripta.

23. Difrakční obrazec je prostorové rozložení intenzity  $I(x, y) = \langle \vec{E}(x, y)^2 \rangle$  na stínítku v rovině  $xy$ .
24. Difrakční obrazec typicky obsahuje maxima a minima intenzity, které pozorujeme pod úhlem  $\theta$  (úhlový odklon od osy otvoru v přepážce). Kvalitativně platí

$$\sin \theta \propto m \frac{\lambda}{d},$$

kde  $m \in \mathbb{N}_0$  je tzv. řád maxima,  $\lambda$  je vlnová délka použitého světla a  $d$  je charakteristický rozměr otvoru v přepážce – např. vzdálenost sousedních šterbin, velikost kruhového otvoru, atp.

25. Pro polohy maxim na stínítku blízko osy otvoru platí

$$y_m \propto m L \frac{\lambda}{d},$$

kde  $L$  je vzdálenost přepážky a stínítka.

26. Difrakční mřížka s  $N$  šterbinami zužuje difrakční maxima dle předpisu

$$\Delta(\sin \theta) \propto \frac{1}{N} \frac{\lambda}{d}.$$